

VU Advanced Digital Design

Homework 3

Bernhard Urban

Matr.Nr.: 0725771

lewurm@gmail.com

21. Mai 2011

Inhaltsverzeichnis

1 Switching behavior	1
2 Circuit design	4
3 Synthesis	4

1 Switching behavior

Die gegebene Schaltung zählt die Anzahl der gesetzten Bits im Eingabevektor. Logisch gesehen, kann man die Schaltung in zwei Bereiche teilen: Ein Schleifenkopf der die Bedingung prüft (“Vektor ungleich null?”) und einen Schleifenkörper (“aktuelles Bit gesetzt?”, ggf. Zähler inkrementieren und shiften).

Die Analyse für den gegebenen Inputvektor “1010” ist in Tabelle 1 ersichtlich. Das Ergebnis für diese Eingabe ist “2”, wie aus Schritt 28 hervorgeht. Abgesehen davon, erkennt man sehr schön das Muster “(DATA) \Rightarrow DATA \Rightarrow (EMPTY) \Rightarrow EMPTY \Rightarrow (DATA) \Rightarrow ...” bei den einzelnen Elementen wieder.

1 Switching behavior

Step	A	R_1	R_2	R_3	R_4	R_5	Output
1	(1010)	(0)	(E)	E	E	E	E
2	1010	0	(E)	(1010,0)	E	E	E
3	(E)	(E)	E	(1010,0)	E	E	E
4	(E)	(E)	(1)	1010,0	E	(1010,0)	E
5	E	E	(1)	(E)	(1010,0)	1010,0	E
6	E	(1)	1	(E)	(1010,0)	1010,0	E
7	E	(1)	(E)	E	(1010,0)	(E)	E
8	E	1	(E)	(101,0)	101,0	(E)	E
9	E	(E)	E	(101,0)	(E)	E	E
10	E	(E)	(1)	101,0	(E)	(101,0)	E
11	E	E	(1)	(E)	E	(101,0)	E
12	E	(1)	1	(E)	(10,1)	101,0	E
13	E	(1)	(E)	E	(10,1)	(E)	E
14	E	1	(E)	(10,1)	10,1	(E)	E
15	E	(E)	E	(10,1)	(E)	E	E
16	E	(E)	(1)	10,1	(E)	(10,1)	E
17	E	E	(1)	(E)	E	(10,1)	E
18	E	(1)	1	(E)	(1,1)	10,1	E
19	E	(1)	(E)	E	(1,1)	(E)	E
20	E	1	(E)	(1,1)	1,1	(E)	E
21	E	(E)	E	(1,1)	(E)	E	E
22	E	(E)	(1)	1,1	(E)	(1,1)	E
23	E	E	(1)	(E)	E	(1,1)	E
24	E	(1)	1	(E)	(0,2)	1,1	E
25	E	(1)	(E)	E	(0,2)	(E)	E
26	E	1	(E)	(0,2)	0,2	(E)	E
27	E	(E)	E	(0,2)	(E)	E	E
28	E	(E)	(0)	0,2	(E)	E	(2)
29	E	E	(0)	(E)	E	E	2
30	E	(0)	0	(E)	E	E	2
31	E	(0)	(E)	E	E	E	(E)

Tabelle 1: Schritt für Schritt Ausführung der gegebenen Schaltung

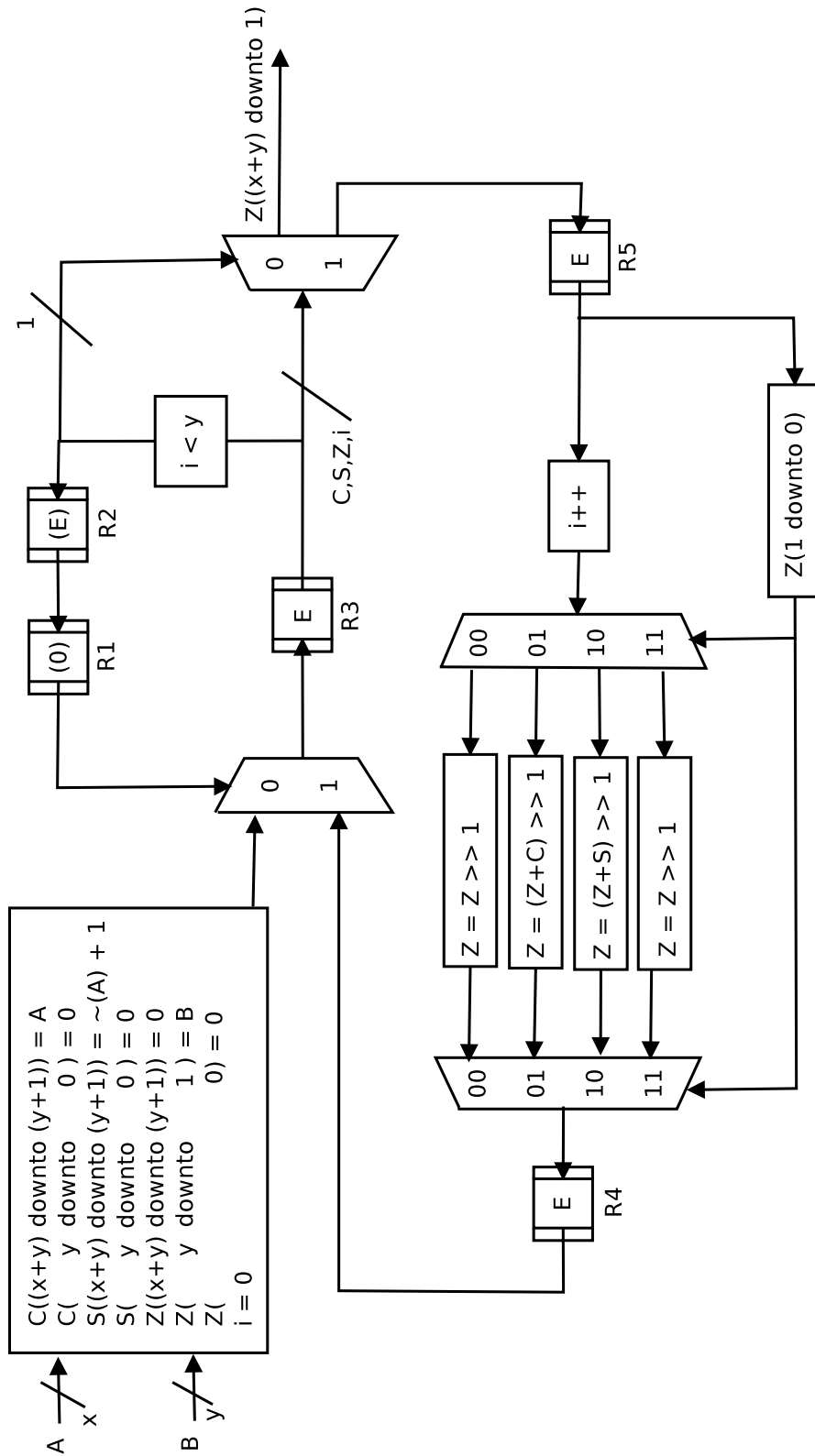


Abbildung 1: Multiplikation mittels Booth Algorithm

2 Circuit design

Prinzipiell wurde die Vorlage der Schleife aus der ersten Aufgabenstellung entnommen. Entsprechend des Booth Algorithm wurde die Schleifenbedingung und der Schleifenkörper angepasst. Die Lösung ist in Abbildung 1 ersichtlich.

3 Synthesis

Zunächst war der Handshake Controller in der Petri Input Language zu spezifizieren:

```
.outputs En Rout Ain
.inputs Rin Aout
.graph

Rin+ Rout+
Rout+ En+
En+ Ain+
Ain+ Rin-
Rin- Rout-

Rout+ Aout+
Aout+ Rout-

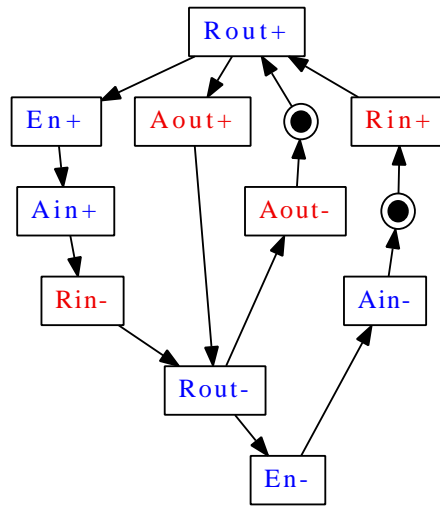
Rout- En-
En- Ain-
Ain- Rin+

Rout- Aout-
Aout- Rout+

.marking {<Aout-,Rout+> <Ain-,Rin+>}
.end
```

Mittels `petrify` kann man sich nun einerseits seine Spezifikation grafisch darstellen lassen (vgl. Abbildung 2) und andererseits eine Netlist generieren lassen (vgl. Abbildung 3).

3 Synthesis



INPUTS: Rin,Aout
 OUTPUTS: En,Rout,Ain

Abbildung 2: Handshake Controller als Petrinetz dargestellt

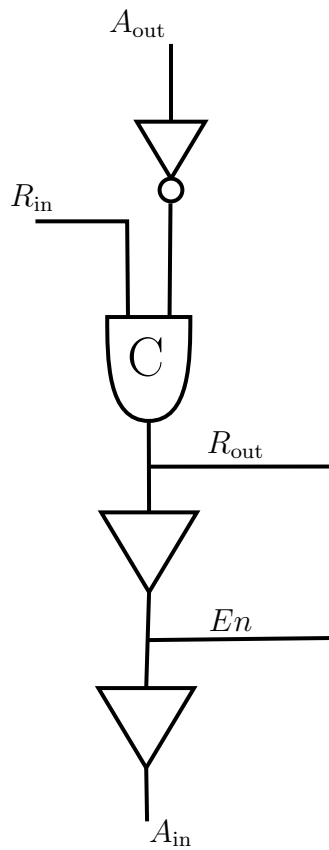


Abbildung 3: Schematic des generierten Handshake Controllers